

Učební texty k státní bakalářské zkoušce
Obecná informatika
Architektury počítačů a sítí

18. června 2011

5 Architektury počítačů a sítí

Požadavky

- Architektury počítače.
- Procesory, multiprocesory.
- Vstupní a výstupní zařízení, ukládání a přenos dat.
- Architektury OS.
- Procesy, vlákna, plánování.
- Synchronizační primitiva, vzájemné vyloučení.
- Zablokování a zotavení z něj.
- Organizace paměti, alokační algoritmy.
- Principy virtuální paměti, stránkování.
- Systémy souborů, adresářové struktury.
- Bezpečnost, autentifikace, autorizace, přístupová práva.
- ISO/OSI vrstevnatá architektura sítí.
- TCP/IP.
- Spojované a nespojované služby, spolehlivost, zabezpečení protokolů.

5.1 Architektury počítače

Definice (*Architektura počítača*)

Architektura počítača popisuje všetko, čo by mal vedieť ten, ktorý programuje v assembleri / tvorí operačný systém. Teda:

- z akých častí – štruktúra počítača, usporiadanie
- význam častí – funkcia časti, ich vnútorná štruktúra
- ako spolu časti komunikujú – riadenie komunikácie
- ako sa jednotlivé časti ovládajú, aká je ich funkčnosť navonok

Definice (*Víceúrovňová organizace počítače*)

- Mikroprogramová úroveň (priamo technické vybavenie počítača)
- Strojový jazyk počítače (virtuálny stroj nad obvodovým riešením; vybavenie – popis architektúry a organizácie)
- Úroveň operačného systému (doplnenie predchádzajúcej úrovne o súbor makroinštrukcií a novú organizáciu pamäti)
- Úroveň assembleru (najnižšia úroveň ľudsky orientovaného jazyka)
- Úroveň vyšších programovacích jazykú (obecné alebo problémovo orientované; prvá nestrojovo orientovaná úroveň)
- Úroveň aplikačných programů

Je teda potrebné definovať

- Inštrukčný súbor (definícia prechodovej funkcie medzi stavmi počítača, formát inštrukcie, spôsob zápisu, možnosti adresovania operandov)
- Registrový model (rozlišovanie registrov procesoru: podľa voľby, pomocou určenia registru – explicitný/implicitný register; podľa funkcie registru – riadiaci register/register operandu)
- Definície špecializovaných jednotek (jednotka na výpočet vo floatoch; fetch/decode/execute jednotky)

- Paralelismus (rozklad na úlohy, ktoré sa dajú spracovať súčasne – granularita (programy, podprogramy, inštrukcie...))
- Stupeň predikcie (schopnosť pripraviť sa na očakávanú udalosť (načítanie inštrukcie, nastavenie prenosu dát) – explicitná predikcia, štatistika, heuristiky, adaptívna predikcia)
- Datové štruktúry a reprezentáciu dát (spôsob uloženia dát v počítači, mapovacie funkcie medzi reálnym svetom a vnútorným uložením, minimálna a maximálna veľkosť adresovateľné jednotky)
- Adresové konvencie (ako sa pristupuje k dátovým štruktúram – *segment+offset* alebo *lineárna adresácia*; veľkosť pamäti a jej šírka, povolené miesta)
- Řízení (spolupráca procesoru a ostatných jednotiek, interakcia s okolím, prerušenia – vnútorne/vonkajšie)
- Vstupy a výstupy (metódy prenosu dát medzi procesorom a ostatnými jednotkami/počítačom a okolím; zahrňuje definície dátových štruktúr, identifikácia zdroja/cieľa, dátových ciest, protokoly, reakcie na chyby).
- Šíře datových cest
- Stupeň sdílení (na úrovni obvodov – zdieľanie obvodov procesoru a IO; na úrovni jednotiek – zdieľanie ALU viacerými procesormi)

Základní definice

- **ALU** (také Processing Element) Aritmeticko-logická jednotka - základní komponenta procesoru (2.základní je řadič).
- **Řadič** (Control Unit) je elektronická řídicí jednotka, realizovaná sekvenčním obvodem, která řídí činnost všech částí počítače. Toto řízení je prováděno pomocí řídicích signálů, které jsou zasílány jednotlivým modulům (dílčím částem počítače). Reakce na řídicí signály - stavy jednotlivých modulů - jsou naopak zasílány zpět řadiči pomocí stavových hlášení. Dílčí částí počítače je např. hlavní paměť, která rovněž obsahuje řadič, který je podřízen hlavnímu řadiči počítače, jenž je součástí CPU.
- **Sběrnice** (Bus) je sada dat.streamů propojující více zařízení. Instruction Stream (řízení komunikace – požadavky/potvrzení, indikace typu dat na datových vodičích) Data Stream (přenos dat mezi zdrojovým a cílovým zařízením, adresy, data, složitější příkazy)

Flynn's taxonomy

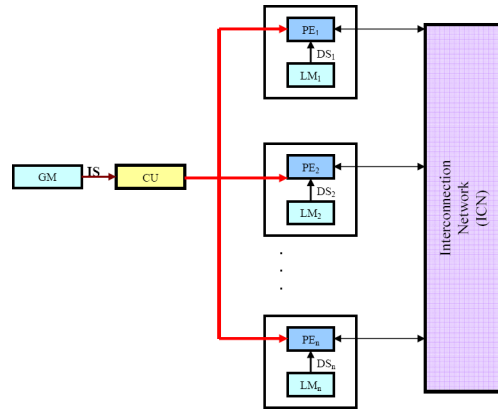
The taxonomy of computer systems proposed by M. J. Flynn in 1966 has remained the focal point in the field. This is based on the notion of instruction and data streams that can be simultaneously manipulated by the machine. A stream is just a sequence of items (instruction or data).

Single Instruction, Single Data stream (SISD) - A sequential computer (Von Neumann) which exploits no parallelism in either the instruction or data streams. Single control unit (CU) fetches single Instruction Stream (IS) from memory. The CU then generates appropriate control signals to direct single processing element (PE or ALU) to operate on single Data Stream (DS) i.e. one operation at a time

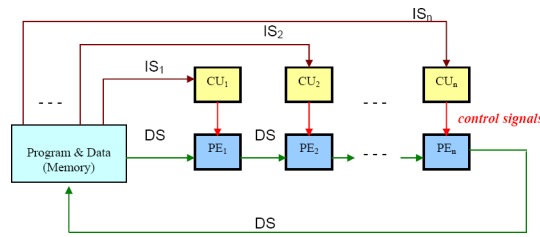
Examples of SISD architecture are the traditional uniprocessor machines like a PC (currently manufactured PCs have multiple processors) or old mainframes.



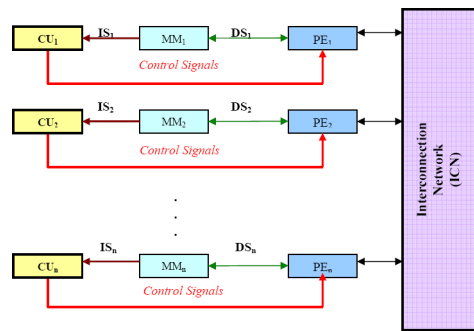
Single Instruction, Multiple Data streams (SIMD) - A computer which exploits multiple data streams against a single instruction stream to perform operations which may be naturally parallelized. For example, an array processor or GPU.



Multiple Instruction, Single Data stream (MISD) - Multiple instructions operate on a single data stream. Uncommon architecture which is generally used for fault tolerance. Heterogeneous systems operate on the same data stream and must agree on the result. Examples include the Space Shuttle flight control computer.



Multiple Instruction, Multiple Data streams (MIMD) - Multiple autonomous processors simultaneously executing different instructions on different data. Distributed systems are generally recognized to be MIMD architectures; either exploiting a single shared memory space or a distributed memory space.



Základní architektury počítačů

Von Neumannova

- Počítač se skládá z řídicí jednotky, ALU, paměti a I/O jednotek
- Štruktúra počítača sa nemení typom úlohy (tj. počítač je programovaný obsahem paměti).
- Program se nejprve zavede do paměti, z ní se postupně popořadě vybírají instrukce (a následující krok závisí na předchozím), pořadí lze změnit instrukcemi skoku.
- Do jedné paměti, dělené na buňky stejné velikosti, se ukládají i zpracovávaná data. Data jsou reprezentovaná binárně.

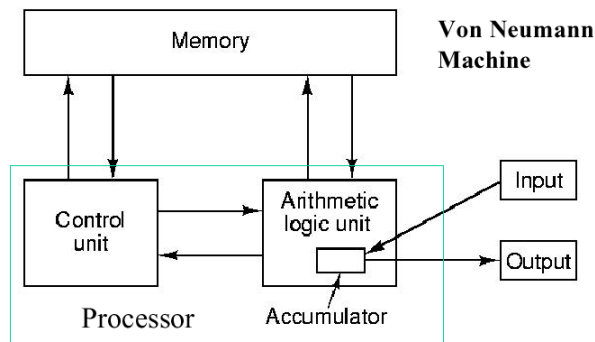
- V každém okamžiku je vykonávána jen jedna činnost. Je to architektura SISD (viz Flynnova taxonomie).

Je pevně daná instrukční sada. Strojová instrukce obsahuje operační znak, který určuje druh operace, počet parametrů atd., a operandovou část – umístění jednotlivých operandů. Vykonat jednu instrukci znamená:

- (fetch) načítat instrukci z paměti do procesoru
- (decode) zistiť o akú instrukciu ide
- (load) pripraviť zdrojové operandy
- (execute) vykonať operáciu
- (store) uložiť cieľové operandy

Při vykonávání programu jsou potřebné různé registry – nejdůležitější jsou: PC (Program Counter, obsahuje adresu následující instrukce), IR (Instruction Register, adresa právě vykonávané instrukce), SP (Stack Pointer, ukazatel na vrchol zásobníku), MAR (memory access register – adresa do operační paměti), MBR (memory buffer register, data čítána/zapisována do paměti).

Struktura jednoprocessorového počítače podle Von Neumanna:



Control-flow – význačným rysem von Neumannovy architektury je způsob provádění programu.

Strojové instrukce, ze kterých se každý přímo spustitelný program skládá, se provádějí sekvenčně, jedna za druhou. Tedy každá instrukce se provede tehdy, až na ni dojde řada, a nad takovými daty, jaká jsou právě k dispozici.

Data-flow (architektura řízená daty) – Alternativa k Control-flow. Okamžik provedení určité akce se řídí připraveností všech dat, která jsou k provedení určité akce zapotřebí. Výhodou je možnost provádět více činností souběžně - tedy větší potenciál paralelismu, který von Neumannově koncepci naopak chybí.

Harvardská

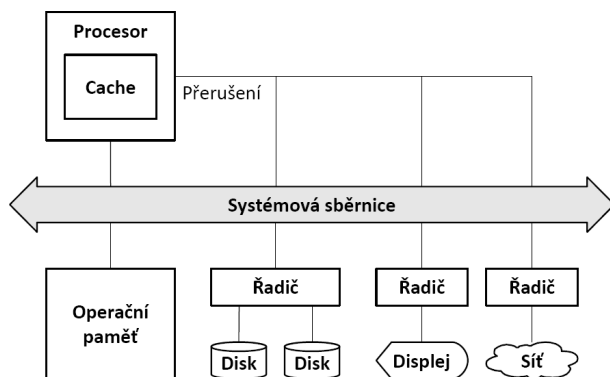
Vytvořena až po Von Neumannově, liší se hlavně tím, že program se ukládá do jiné paměti než data (tzn. jsou 2 druhy paměti – instrukcí a dat). Příkladem jsou DSP procesory a mikrokontrolery.

Např. AVR od Atmelu, a PIC – mají paměť na program a data a RISC instrukční sadu; výhoda oddělených pamětí je, že mohou mít různou bitovou hloubku – 8 bitové data, ale 12-, 14- či 16- bitové instrukce - např. ARM musí občas použít více než jednu instrukci na zpracování obsahu plné velikosti).

Oproti Von Neumannově nehrozí nebezpečí přepsání programu sebou samým, ale kvůli většímu počtu paměťových sběrnic je náročnější na výrobu. Paměť navíc nelze dělit podle potřeby (rozdělení je už dané).

Příklad Načrtněte typickou architekturu počítače, ze které bude zřejmé umístění a propojení základních stavebních prvků (procesor, paměti, radice a zařízení, sběnice). Ilustrujte na úrovni základních kroků instrukčního cyklu jak procesor vykonává program. Popište typy instrukcí (a napište jejich příklady), ze kterých se program z pohledu procesoru skládá.

Typická (sběnicová) architektura systému:



Zpracování instrukcí

- **čtení** instrukce z paměti na adrese v registru PC (program counter, obsahuje adresu následující instrukce)
- **dekódování** instrukce a čtení operandů z registrů
- **vykonání** operace odpovídající instrukčnímu kódu (operace s obsahem registrů, výpočet adresy a čtení/zápis do paměti, porovnání operandů pro podmíněný skok)
- **uložení** výsledku do registru (výsledek operace s registry, data přečtená z paměti)
- **posun** PC na následující instrukci (následující instrukce následuje bezprostředně za právě čtenou instrukcí, pokud není řečeno jinak - tzn. podmíněný/nepodmíněný skok, výjimka)

Typy instrukcí (architektura MIPS):

- operace registr/registr, registr/immediate¹ (ALU operace, přesun dat mezi registry)
- přesuny dat registr/paměť (load/store architektura)
- podmíněné skoky (při rovnosti/nerovnosti obsahu dvou registrů)
- nepodmíněné skoky (včetně nepřímých skoků a skoků do podprogramu)
- speciální instrukce (práce se speciálními registry)

Report (Bulej)

Tenhle člověk se v tom vrtal hodně, ale já mám tu výhodu, že jsem na střední chodil na elektroprůmyslovku, takže instrukcí a typů instrukcí jsem mu tam popsal spoustu a i postup, jak procesor vykonává program, jsem věděl do detailů (a do detailů to chtěl). Přesvědčil jsem ho asi hlavně tím, že jsem odpovídal takovým tím "samozřejmým" způsobem ("a když procesor vykoná instrukci, co dělá dál?" - "pokračuje další instrukcí" "no ale co přesně dělá" - "no tenhle postup znovu, načte další instrukci..." "co to přesně znamená?" - "no prostě zvětší instruction pointer o velikost právě zpracované instrukce a tím získá adresu následující instrukce, a opakuje tenhle postup").

Report (Peterka)

Peterka si narozdiel od Skopala aj precital to co som si napisal na papier. Popisal som tam Von Neumanna a Harvardsku architekturu (napisal som tam vsetko z vypiskov). K tomu nemal vyhrady. Potom vsak prisla horsia cast ked sa ma zacal vypytovat otazky typu:

myslite si ze je dobre/zle ked moze byt prepisana ta pamat kde sa nachadza program, alebo ake su vyhody programovatelneho radica... dalej sa ma pytal na SISD,SIMD,MISD,MIMD, mal

¹operand (číslo) uložený přímo ve strojovém kódu

som mu nakreslit MISD ... co som moc nevedel... potom sa ma spytal na rozdiel Instruction flow control/Data flow control... dialog s Peterkom mi prisiel v niektorich castiach skor ako jeho monolog s mojím prikyvovaním hlavy...

Akorat jsem nebyl schopny si vzpomenout na architektury rizenou daty. A chtel vedet kolik radicu a ALU je potreba pri instrukcich SIMD,MIMD. Znamku nevím.

DATA FLOW + CONTROL FLOW (asi :)) podotázka u mikroprocesorů a architektury

Report (Peterka)

Von Neumannova architektura - dost temno Harvardská Architektura - záblesky stroje řízené daty - brrr hrůza tady už otázky opravdu nevím... dodám jen nepodceňte hardware - peterka dává vždy jednu hardwarovou a jednu síťovou otázku doplňující: jaké jsou volací konvence v Pascalu a C? viz zpracované otázky co se stane když zavoláme virtuální fci před voláním konstruktora? konečně jsem se chytil .)

Report (Tůma)

Za ferove považujem ze vzal v uvahu ze som IOI a nedal mi konkretnu podotazku, skor tak prehľadovo vsetko od architektúr, cez procesory až po IO. Na druhej strane sa dost vrtal v zberniciach o ktorých som toho vedel pramálo (myslím, že v tých materialoch na stanice tam toho o nich moc nebolo). Keď som začal hovoriť o prerušení, tak ma prerušil s tým, že ak nechcem dopadnúť ako kolega predomnou (patrne ho vyhodil) tak nech som ticho

5.3 Vstupní a výstupní zařízení

K I/O zařízením je možné přistupovat dvěma způsoby: pomocí **portů** (speciální adresový port CPU) nebo **pamětovým mapováním** (namapování do fyzické paměti).

Zařízení mají různé charakteristiky:

- **druh** – blokové (disk, síťová karta), znakové (klávesnice, myš)
- **přístup** – sekvenční (datová páska), náhodný (hdd, cd)
- **komunikace** – synchronní (pracuje s daty na žádost – disk), asynchronní (nevyžádaná data – síťová karta)
- **sdílení** – sdílené (preemptivní, lze odebrat – síťová karta (po multiplexu OS)), vyhrazené (nepreemptivní – tiskárna, sdílení se realizuje přes *spooling* - frontou). Reálně se rozdíly stírají.
- **rychlost** (od několika Bps po GBps)
- **směr dat** – R/W, R/O (CD-ROM), W/O (tiskárna)

Přenos dat mezi zařízením a CPU/pamětí:

- **PIO (Programmed Input Output)** – data přenášena za účasti CPU (plně zaměstnán), pak přišlo DMA
- **polling** – aktivní čekání na změnu zařízení, přenos provádí CPU
- **přerušování** – asynchronní přerušování od zařízení, přenos provádí CPU, CPU uloží stav programu → stojí čas
- **DMA (Direct Memory Access)** – zařízení si samo řídí přístup na sběrnici a přenáší data z/do paměti; po skončení přenosu přerušování (oznámení o dokončení) např., přenos dat mezi HDD a RAM

Řadič DMA

Obvod pro řízení přenosů na sběrnici

- generuje adresy paměti a periferie, generuje řídicí signály pro čtení/zápis
- generuje signály pro procesor, aby zajistil, že procesor nepřistupuje (nezapisuje) na sběrnici
- řadič sám se chová jako periferie
- program nastavuje parametry přenosu, tj. odkud se bude přenášet, kam, a kolik (2 čítače, kanál DMA)
- zařízení připojena na kanál DMA, při přenosu je cílové zařízení aktivováno řadičem, nikoliv vystavením adresy

Posloupnost událostí:

- program nastaví řadič a periferii a povolí přenos
- aktivací signálu DREQx periferie požádá řadič DMA o přenos slova z/do paměti
- řadič DMA zkontroluje nastavení kanálu vyhodnotí prioritu žádosti
- aktivací signálu HOLD řadič DMA požádá CPU o přidělení sběrnice
- pokud CPU nepotřebuje sběrnici, odpojí se od sběrnice a signalizuje HLDA
 - CPU testuje HOLD na začátku strojového cyklu
- po přijetí HLDA řadič připraví sběrnici pro přenos
 - vystaví adresu v paměti a řídicí signály pro čtení/zápis z/do paměti/periferie
- řadič DMA aktivuje signál DACKx, kterým vyzve periferii k vystavení/přečtení dat na/ze sběrnice
- v závislosti na režimu buď přenos končí, nebo pokračuje dalším slovem dokud je DREQx aktivní
- při posledním slově řadič aktivuje signál EOP
- při ukončení přenosu řadič uvolní signál HOLD
- procesor uvolní HLDA a připojí se ke sběrnici

- **Nezávislost zařízení** – programy nemusí dopředu vědět, s jakým přesně zařízením budou pracovat – je jedno jestli pracují se souborem na pevném disku, disketě nebo na CD-ROM
- **Jednotné pojmenování** (na UNIXu /dev)
- **Připojení (mount)** – časté u vyměnitelných zařízení (disketa); možné i u pevných zařízení (disk); nutné pro správnou funkci cache OS
- **Obsluha chyb** – v mnoha případech oprava bez vědomí uživatele (velmi často způsobeno právě uživatelem)

Report (*Bulej + Yaghob*)

zapisal som vyse strany, ale to co ma yaghob na slidoch a to co je vo vypracovanom ucebnom texte ich ani trochu nezaujimalo. zaujimal ich popis DMA a preruseni, pricom sa pytali ako to presne funguje - chceli popisat instrukcie ako to moze prebiehat, ako sa to presne implementuje apod., co som bohuzial vobec nevedel

5.5 Procesy, vlákna, plánování

Procesy a vlákna

Systémové volání je interface mezi OS (kernel space) a uživatelskými programy (userspace).

Definice (*Proces*)

Proces je instancie vykonávaného programu. Kým program je len súbor inštrukcií, proces je vlastný výkon týchto inštrukcií. Proces má vlastný adresný priestor (pamäť), prostriedky, child procesy, globálne promenné, otvorené soubory, práva a napr. aj ID (Process ID).

Počas života sa môže proces nachádzať v rôznych stavoch:

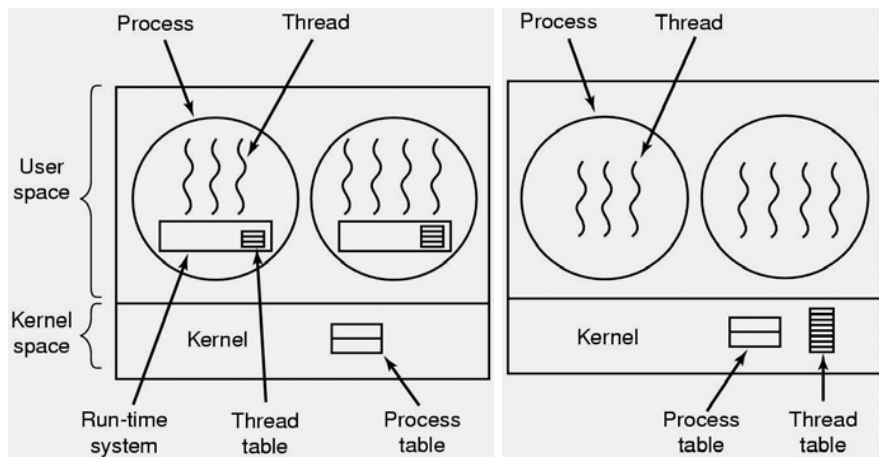
- *bežiaci* – jeden proces na procesor,
- *blokováný* – pri použití blokujúceho volania – I/O disku atď.,
- *pripravený* – skončilo blokovanie; spotreboval všetok pridelený čas resp. vrátil riadenie systému, čaká na nové pridelenie procesora,
- *zombie* – po ukončení procesu, keď už nepracuje – ale ešte nebol vymazaný.

Definice (*Vlákno (Thread)*)

Vlákno je možnosť pre program ako sa rozdeliť na dva alebo viac zároveň (resp. pseudo-zároveň) vykonávaných úloh. Oproti procesu mu nie je pridelená vlastná pamäť – je to len miesto vykonávania inštrukcií v programe. Oproti procesu sú jeho atribútmi len **hodnota programového čítača, stav registrov CPU a zásobník**.

Implementace:

- **User Level Threads**(1.diagram) - thread management dělá aplikace (nemusí být podporovány OS), každý proces ma thread table, když systém zablokuje proces zablokuje se i všechny jeho thready
- **Kernel Threads**(2.diagram) - thread management dělá OS (musí podporovat), thread table je globální, systém blokuje pouze jednotlivé thready



Multithreading - schopnost systému efektivně používat více threadů, modely:

- **many-to-one** - mnoho user-level threadů je namapováno na jeden kernel thread, používá se na systémech nepodporujících kernel thready (např. Linux - pthreads)
- **one-to-one** - každý user-level thread je namapován na jeden kernel thread (např. win2000, Linux - NGPT)

Plánovanie

Pridelovanie procesorového času jednotlivým procesom má na starosti *plánovač*. Plánovanie pritom môže byť preemptívne (plne v režii OS) alebo nonpreemptívne (vyžaduje spoluprácu s programom, kooperatívne – alla Win16).

Ciele plánovania (niektoré z nich sú očividne protichodné):

- Spravodlivosť (každý procesor dostane adekvátnu časť času CPU)
- Efektívnosť (plne vyťažený procesor)
- Minimálna doba odpovede
- Průchodnost (maximálny počet spracovaných procesov)
- Minimálna réžia systému

Kritériá plánovania:

- Viazanosť procesu na dané CPU a I/O (presun procesu na iný procesor zaberie veľa prostriedkov)
- Proces je dávkový/interaktívny?
- Priorita procesu (statická (nemenná – okrem renice) + dynamická, ktorá sa mení v čase kvôli spravodlivosti)
- Ako často proces generuje výpadky stránok (nejaký popis???)
- Kolik skutočného času CPU proces obdržel

Algoritmy:

- **First Come First Served (FCFS)**: nepreemptívny, procesy plánované v poradí, v jakém přicházejí, procesy běží dokud neskončí
- **Round Robin**: preemptívne rozšírenie FCFS, každý proces má stejné povolené časové kvantum na běh, po jeho uplynutí je proces přesunut na konec fronty
- **Plánovanie s viacerými frontami**: niekoľko front, procesu z i -tej fronty je pridelený procesor až keď vo frontách $1, \dots, i - 1$ nie je pripravený žiadny proces. Ak proces skončil I/O operáciou, je blokový a presunutý do fronty $i - 1$, ak skončil preemptciou, je pripravený a presunutý do fronty $i + 1$.
- **Symmetric multiprocessing (SMP)**: druh víceprocesorových systémů, u kterých jsou všechny procesory v počítači rovnocenné, fronta CPU čekajících na připravené procesy (aktivně (spotřebovává energii) vs. pasívně čekání (speciálně instrukce)), vztah/afinita procesov k CPU
- TODO: Plánovanie windows vs. linux???

Report (Zavoral)

zhruba to co je vo vypiskach, diskusia dalej pokračovala o rozdieloch medzi vlaknami a procesmi - napr ako su implementovane vlakna v OS ktory ich nepodporuje (snazil som sa to nejak ukazat na JVM, ale podrobnosti som velmi nevedel, takže to bolo dost napovedy pana Zavorala a par slov odo mna :?).

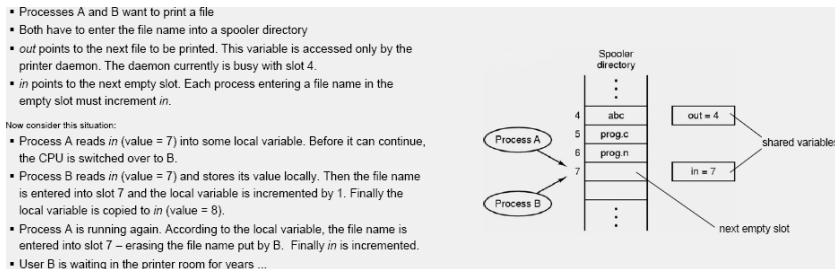
někdo jiny: som letel na Vlaknach (nevedel som ze su reprezentovane hodnotou registrov, prog. citaca a zasobnikom)

5.6 Synchronizační primitiva, vzájemné vyloučení

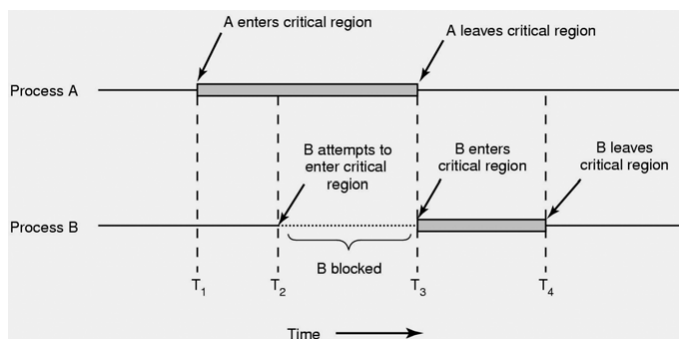
Pojmy

Časové závislé chyby (Race Conditions) Situace kde 2 nebo více procesů přistupuje ke stejnému sdílenému prostředku, a finální výsledek záleží na kdo proběhne kdy se jmenuje *race conditions*

Příklad na tiskové frontě:



Kritická sekce (Critical Regions) část programu, která dokud není dokončena není možné začít jinou (např. používá sdílené prostředky)



Vzájemné vyloučení (Mutual Exclusion) kritickou operaci provádí nejvýše jeden proces. Podmínky vzájemného vyloučení:

1. Žádné dva procesy nemohou být najednou ve stejné kritické sekci
2. Nemohou být učiněny žádné předpoklady o rychlosti procesu (žádné odhady rychlosti nebo priorit procesu, musí fungovat se všemi procesy)
3. Žádný proces mimo kritickou sekci nesmí blokovat jiný proces
4. Žádný proces nesmí čekat nekonečně dlouho v kritické sekci (jinak dead-lock)

Metody dosažení vzájemného vyloučení: aktivní čekání (busy waiting) a pasivní čekání/blokování.

Aktivní čekání (Busy Waiting)

Vlastnosti: **spotřebovává čas procesoru**, vhodnější pro předpokládané krátké doby čekání, nespotebovává prostředky OS, rychlejší.

Navrhovaná řešení:

- **Zakázání přerušení** nevhodné - proces má plnou kontrolu nad počítačem
- **Zámky v proměnné** nefungují - mezi přečtením nastavením locku může být program přerušen - pak by si "nevšiml" lock == 1 a vesel pokračoval, akorát jsme přidali novou race condition.

```
int lock;  
void proc(void) {  
    for (;;) {  
        nekritická_sekce();  
    }
```

```

while (lock != 0);
lock = 1;
kritická_sekce();
lock = 0;
}
}

```

- **Důsledné střídání (Strict Alternation)** funguje ale porušuje podmínku 3 - proměnná turn hlídá kdo je na řadě

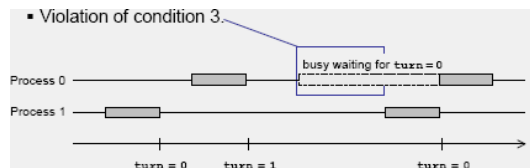
```
int turn = 0;
```

```

void p1(void)                void p2(void)
{
    for (;;) {
        while (turn != 0);
        kritická_sekce();
        turn = 1;
        nekritická_sekce();
    }
}

{
    for (;;) {
        while (turn != 1);
        kritická_sekce();
        turn = 0;
        nekritická_sekce();
    }
}

```



Petersonovo řešení - zobecnění pro N procesů:

```

#define N 2                    /* počet procesů */

int turn;
int interested[N];            /* kdo má zájem */

void enter_region(int proc) { /* proc: kdo vstupuje */
    int other = 1 - proc;    /* číslo opačného procesu */
    interested[proc] = TRUE; /* mám zájem o vstup */
    turn = proc;             /* nastav příznak */
    while (turn == proc && interested[other] == TRUE);
}

void leave_region(int proc) { /* proc: kdo vystupuje */
    interested[proc] = FALSE; /* už odcházím */
}

```

- **Instrukce Test-and-Set Lock (TSL)** - atomická operace na úrovni strojového kódu, nemůže být přerušena je nutné aby ji podporoval HW (všechny současné procesory nějakou mají):
 - implementace spin-locku (druh zámku, na nějž je třeba aktivně čekat – čekající proces při čekání na spinlock spotřebovává systémové prostředky) - pořád ale méně prostředků než předchozí řešení

```

enter_region:
    tsl    R,lock              ; načti zámek do registru R a
                                ; nastav zámek na 1
    cmp    R,#0                ; byl zámek nulový?
    jnz    enter_region        ; byl-li nenulový, znova

```

```

ret                                ; návrat k volajícímu - vstup do
                                   ; kritické sekce

leave_region:
mov    lock,#0                    ; ulož do zámku 0
ret                                         ; návrat k volajícímu

```

Pasivní čekání

Vlastnosti: proces je ve stavu blokován, vhodné pro delší doby čekání, **spotřebovává prostředky OS**, pomalejší.

Postup používající Sleep/Wakeup (implementovány OS, atomické operace - sleep uspí volající proces, wakeup probudí udaný proces) nefunguje (viz Problém producent/konzument).

- **Semafor** – počítá počet probuzených, reprezentace volných a přidělených prostředků
Atomické operace (nesmí být přerušeny):

down(semaphore* s) – zabere semafor (**s--**;) pokud je volný (**s>0**), jinak čeká na uvolnění

up(semaphore* s) – uvolní semafor (**s++**;), vzbudí čekající proces (pokud existuje)

-nutná podpora OS (většinou v kernelu)

- **Mutex** Speciální (binární) typ semaforu, kde sú povolené len hodnoty 0 a 1 (v Up sa miesto $s := s + 1$ volá $s := 1$) sa nazýva *mutex* a používa sa na riadenie prístupu k jednej premennej. Většinou pomocí TSL.

- **Monitory**

Implementovány překladačem, lze si představit jako třídu C++ (všechny proměnné privátní, funkce mohou být i veřejné), vzájemné vyloučení v jedné instanci (zajištěno synchronizací na vstupu a výstupu do/z veřejných funkcí, synchronizace implementována blokovacím primitivem OS). ???TODO

- **Zprávy**

Operace SEND a RECEIVE, zablokování odesílatele/příjemce, adresace proces/mailbox, rendez-vous...

- **RWL - read-write lock, bariéry...**

Ekvivalence primitiv - pomocí jednoho blokovacího primitiva lze implementovat jiné blokovací primitivum.

Rozdíly mezi platformami: Windows - jednotné funkce pro pasivní čekání, čekání na více primitiv, timeouty. Unix - OS implementuje semafor, knihovna pthread.

Klasické synchronizační problémy

- **Problém producent/konzument**

Producent vyrábá predmety, konzument ich spotřebovává. Medzi nimi je buffer pevnej veľkosti (N). Konzument nemá čo spotrebúvať ak je buffer prázdny; producent prestane vyrábať, ak je buffer plný.

```

int N = 100;
int count = 0;
void producer(void) {
    int item;
    while(TRUE) {
        produce_item(&item);
        if(count==N) sleep ();
        enter_item(item);
        count++;
        if(count == 1) wake(consumer);
    }
}

void consumer(void) {

```

```

int item;
while(TRUE) {
    if(count==0) /*pozice A*/ sleep ();
    remove_item(&item);
    count--;
    if(count==N-1)
        wake(producer);
    consume_item(&item);
}
}

```

1. Buffer je prázdny, a konzument práve prečítal count, aby zistil, či je rovný nule
2. Preplánovanie na producenta ("pozice A")
3. Producent vytvorí item a zvýši count
4. Producent zistí, či je count rovný jednej. Zistí že áno, čo znamená že konzument bol predtým zablokován (pretože muselo byť 0), a zavolá wakeup
5. Teraz môže dôjsť k zablokovaní: konzument pokračuje na "pozici A" a uspí se, pretože si myslí, že nemá čo zobrať; producent bude chvíľu produkovať a dôjde "preplneniu" ⇒ uspí sa; spí producent aj konzument :o)

Řešení pomocí semaforu:

```

#define N 10
typedef int semaphore;    //a semaphore is an integer
semaphore empty = N;      //counting empty slots
semaphore full = 0;       //counting full slots
semaphore mutex = 1;      //mutual exclusion on buffer access

void producer() {
    while (TRUE) {
        int item = produce_item();
        down(&empty);      //possibly sleep, decrement empty counter
        down(&mutex);      //possibly sleep, claim mutex (set it to 0) thereafter
        insert_item(item);
        up(&mutex);        //release mutex, wake up other process
        up(&full);         //increment full counter, possibly wake up other ...
    }
}

void consumer() {
    while(TRUE) {
        down(&full);       //possibly sleep, decrement full counter
        down(&mutex);      //possibly sleep, claim mutex (set it to 0) thereafter
        item = remove_item();
        up(&mutex);        //release mutex, wake up other process
        up(&empty);        //increment empty counter, possibly wake up other ...
        consume_item(item);
    }
}
}

```

• Problém obědvajících filosofů

Pět filosofů sedí okolo kulatého stolu. Každý filosof má před sebou talíř špaget a jednu vidličku. Špagety jsou bohužel slizké a je třeba je jíst dvěma vidličkami. Život filosofa sestává z období jídla a období přemýšlení. Když dostane hlad, pokusí se vzít dvě vidličky, když se mu to podaří, nají se a vidličky odloží.

- **Problém ospalého holiče**

Holič má ve své oficině křeslo na holení zákazníka a pevný počet sedaček pro čekající zákazníky. Pokud v oficině nikdo není, holič se posadí a spí. Pokud přijde první zákazník a holič spí, probudí se a posadí si zákazníka do křesla. Pokud přijde zákazník a holič už stříhá a je volné místo v čekárně, posadí se, jinak odejde.

Report (Bulej)

1. *příklad Producent-konzument pomocí semaforu*
2. *stacilo napsat aktivní vs. pasivní, kritická sekce, spinlock, semafor (obecně monitor) a pak následovalo par otázek, zda je možné naprogramovat synch. primitivum bez podpory HW*

Report (Bulej)

Myslím, že jsem je pochopil, až když mi to pan Skopal vysvětlil. To, co je v materiálech opravdu nestačí. TSL je dobrý v tom, že má právě operaci Test and Set Lock jako atomickou. Pak jsem se pokoušel udělat semafor pro problém producent a konzument a dělal jsem ho úplně špatně

Report (Hnětýnka)

na jedničku musíte umět praktické užití (např. z více mutexů postavit semafor)

Report (Bednárek)

Na tuhle jsem byl připravený ze zadaných otázek asi nejhůř, kupodivu jsem toho k ní ale nakonec na papír vyplodil poměrně dost a dostal k tématu jen málo doplňujících otázek (nějaké drobné praktické a jak implementovat mutex bez podpory OS, tj. pomocí test-and-set instrukce), pak se plynule a nepozorovaně přešlo na zablokování a zotavení z něj. Něco jsem věděl, vzpomněl jsem si na 3 ze 4 Coffmanových podmínek a jejich ošetření, čtvrtou jsem pak vymyslel s Bednárkovou vydatnou pomocí. Žádné otázky na "klasické synchronizační problémy" nebo Petersonovo řešení, tj. věci, o kterých jsem se sám radši nezmínil.

na konci sa opýtal, ze aky problem okrem vyhľadovania moze nastat... deadlock

Sleep/wakeup, semaforey, monitory, správy, polling - u každého ako funguje a či to robí aplikácia/OS/HW. Potom sme sa pobavili o možnosti implementovať jedno druhým.

5.7 Zablokování a zotavení z něj

Prostředek je cokoliv, k čemu je potřeba hlídat přístup (HW zařízení – tiskárny, cpu; informace – záznamy v DB). Je možné je rozdělit na *odnímatelné* (lze odejmout procesu bez následků – CPU, paměť) a *neodnímatelné* (nelze odejmout bez nebezpečí selhání výpočtu – CD-ROM, tiskárna... tento druh způsobuje problémy).

Práce s prostředky probíhá v několika krocích: *žádost o prostředek* (blokuje, právě tady dochází k zablokování), *používání* (např. tisk), *odevzdání* (dobrovolné/při skončení procesu).

Množina procesů je *zablokována*, jestliže každý proces z této množiny čeká na událost, kterou může způsobit pouze jiný proces z této množiny.

Coffmanovy podmínky

Spĺnenie týchto podmienok je nutné pre zablokovanie:

1. **Výlučný přístup** – každý prostředek je buď vlastněn právě jedním procesem nebo je volný.
2. **Drž a čekej** – procesy aktuálně vlastníci nějaké prostředky mohou žádat o další.
3. **Neodnímatelnost** – přidělené prostředky nemohou být procesům odebrány.
4. **Čekání do kruhu** – existuje kruhový řetěz procesů, kde každý z nich čeká na prostředek vlastněný dalším článkem řetězu.

Řešení zablokování

- **Přstrosí algoritmus** – Zablokování se ani nedetekuje, ani se mu nezabraňuje, ani se neodstraňuje, Uživatel sám rozhodne o řešení (kill). Nespotřebovává prostředky OS – nemá režii ani neomezuje podmínky provozu. (Nejčastější řešení – Unix, Windows)
- **Detekce a zotavení** – Hledá kružnici v orientovaném grafu (hrany vedou od procesu, který čeká, k procesu, který prostředek vlastní), pokud tam je kružnice, nastalo zablokování a je třeba ho řešit:
 - *Odebrání prostředku* – dohled operátora, pouze na přechodnou dobu
 - *Zabíjení procesů z cyklu* (resp. mimo cyklus vlastníci identický prostředek)
 - *Rollback* (OS ukládá stav procesů, při zablokování se některé procesy vrátí do předchozího stavu \Rightarrow ztracena práce... obdoba u DB)
- **Vyhýbání se** – Bezpečný stav (procesy/prostředky nejsou zablokovány, existuje cesta, jak uspokojit všechny požadavky na prostředky spouštěním procesů v jistém pořadí); Vid'. bankéřův algoritmus. Nutné je předem znát všechny prostředky, které budou programy potřebovat; OS pak dává prostředky tomu, který je nejbliž svému maximu potřeby a navíc pro který je prostředků dost na dokončení. Dnes se moc nepoužívá.
- **Předcházení (prevence)** – napadení jedné z Coffmanovy podmínek
 1. *Výlučný přístup – spooling* (prostředky spravuje jeden systémový proces, který dohlíží na to, aby jeho stav byl konzistentní (tiskárna) – pozor na místo na disku)
 2. *Drž a čekej* – žádat o všechny prostředky před startem procesu. Nejprve všechno uvolnit a pak znovu žádat o všechny najednou
 3. *Neodnímatelnost* – odnímatelné prostředky mohou být odejmuty bez následků (procesor-přepínání, paměť-swapping), neodnímatelné nelze bez nebezpečí selhání výpočtu
 4. *Čekání do kruhu* – všechny prostředky jednoznačně očíslovány (stačí prostředky v nějakém kontextu), procesy mohou žádat o prostředky jen ve vzestupném pořadí
- *Dvojfázové zamykání* – nejprve postupně všechno zamykám (první fáze). Potom se může pracovat se zamčenými prostředky – a na závěr se už jen odemyká (druhá fáze) – vid' transakční spracování u databází ((striktní/konzervativní) dvoufázové zpracování)

Bankéřův algoritmus: Bankéř má klienty a těm slíbil jistou výšku úvěru. Bankéř ví, že ne všichni klienti potřebují plnou výši úvěru najednou. Klienti občas navštíví banku a žádají postupně o prostředky do maximální výšky úvěru. Až klient skončí s obchodem, vrátí bance vypůjčené peníze. Bankéř peníze půjčí pouze tehdy, zůstane-li banka v bezpečném stavu. Problémy: složitost $O(N^2)$, požadované info je typicky nedostupné, efektivnější bývá řešit až vzniklé problémy

5.8 Organizace paměti, alokační algoritmy

Hierarchie paměti (směrem odshora dolů roste velikost, cena na bajt a rychlost klesá – a naopak...):

- *registry CPU* — 10ky-100vky bajtů (IA-32: obecné registry pár 10tek), IA-64 – až kB (extrém), stejně rychle jako CPU.
- *cache* — z pohledu aplikací není přímo adresovatelná; dnes řádově MB, rozdělení podle účelu, několik vrstev. L1 cache (cca 10ky kB) – dělené instrukce/data; L2 (cca MB) sdílené instr&data, běží na rychlosti CPU (dřív bývala pomalejší), servery – L3 (cca 10MB). Vyrovnává rozdíl rychlosti CPU a RAM. Využívá lokality programů – cyklení na místě; sekvenčního přístupu k datům. Pokud nenajdu co chci v cache – cache-miss, načítá se potřebné z RAM (po blocích), jinak (v 95-7% případů) nastane cache-hit, tj. požadovaná data v cache opravdu jsou a do RAM nemusím.
- *hlavní paměť* (RAM) — přímo adresovatelná procesorem, 100MB – GB; pomalejší než CPU; CAS – doba přístupu na urč. místo – nejvíc zdržuje (v 1 sloupci už čte rychle, dat. tok

dostatečný), další – latence – doba než data dotěčou do CPU – hraje roli vzdálenost (AMD-integrovaný řadič v CPU)

- *pomocná paměť* – není přímo adresovatelná, typicky HDD; náh. přístup, ale pomalejší. 100GB, různé druhy – IDE, SATA, SCSI; nejvíc zdržuje přístupová doba (čas seeku) cca 2-10ms; obvykle sektor – 512 B; roli hraje i rychlost otáčení (4200 – 15000 RPM) – taky řádově ms.
- *zálohovací paměť* – nejpomalejší, z teorie největší, dnes ale neplatí; typicky – pásky; pro větší kapacitu – autoloader; sekvenční přístup; dnes – kvůli rychlosti často zálohování RAIDem.

Správce paměti: část OS, která spravuje paměťovou hierarchii se nazývá správce paměti (memory manager):

- udržuje informace o volné/plné části paměti
- stará se o přidělování paměti
- a výměnu paměti s diskem

Přiřazení adresy

- při překladu (je již známo umístění procesu, generuje se absolutní kód, PS: statické linkování)
- při zavádění (OS rozhodne o umístění – generuje se kód s relokacemi, PS: dynamické linkování)
- za běhu (proces se může stěhovat i za běhu, relokační registr)

Overlay – Proces potřebuje více paměti než je skutečně k dispozici. Programátor tedy rozdělí program na nezávislé části (které s v paměti podle potřeby vyměňují) a část nezbytnou pro všechny části... Používáno hlavně v DOSu, nyní se stejného cíle dosahuje pomocí virtuální paměti

Výměna (swapping) – dělá se, protože proces musí být v hlavní paměti, aby jeho instrukce mohly být vykonávány procesorem... Jde o výměnu obsahu paměti mezi hlavní a záložní.

Překlad adresy – nutný, protože proces pracuje v logickém (virtuálním) adresovém prostoru, ale HW pracuje s fyzickým adresovým prostorem...

Spojité přidělování paměti – přidělení jednoho bloku / více paměťových oddílů (*pevně* – paměť pevně rozdělena na části pro různé velikosti bloků / *volně* – v libovolné části volné paměti může být alokovan libovolné veliký blok)

Informace o obsazení paměti – bitová mapa / spojový seznam volných bloků (spojování uvolněného bloku se sousedy)

Alokační algoritmy:

- *First-fit* – první volný dostatečné velikosti – rychlý, občas ale rozdělí velkou díru
- *Next-fit* – další volný dostatečné velikosti, začíná se na podlední prohledávané pozici – jako First-fit, ale rychlejší
- *Best-fit* – nejmenší volný dostatečné velikosti – pomalý (prohledává celý seznam), zanechává malinké díry (ale nechává velké díry vcelku)
- *Worst-fit* – největší volný – pomalý (prohledává celý seznam), rozdělí velké díry
- *Buddy systém* – paměť rozdělena na bloky o velikosti 2^n , bloky stejné velikosti v seznamu, při přidělení zaokrouhlit na nejbližší 2^n , pokud není volný, rozšířnou se větší bloky na příslušné menší velikosti, při uvolnění paměti se slučují sousední bloky (buddy)

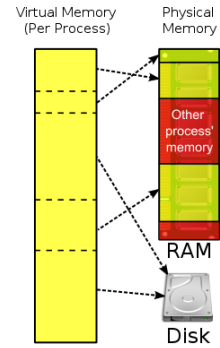
Fragmentace paměti:

- *externí* – volný prostor rozdělen na malé kousky, pravidlo 50% – po nějaké době běhu programu bude cca 50% paměti fragmentováno a u toho to zůstává - plýtvání místem mezi alokovanými oblastmi
- *interní* – nevyužití celého přiděleného prostoru (50% velikosti posledního bloku prostoru nevyužito) - plýtvání místem uvnitř alokované oblasti
- *sesypání* – pouze při přiřazení adresy za běhu, nebo segmentaci – nelze při statickém přidělení adresy

5.9 Principy virtuální paměti, stránkování, algoritmy pro výměnu stránek, výpadek stránky, stránkovací tabulky, segmentace

Virtuální paměť

Virtuální paměť způsob správy operační paměti počítače, který umožňuje předložit běžícímu procesu adresní prostor paměti, který je uspořádán jinak nebo je dokonce větší, než je fyzicky připojená operační paměť RAM. Z tohoto důvodu procesor rozlišuje mezi virtuálními adresami (pracují s nimi strojové instrukce, resp. běžící proces) a fyzickými adresami paměti (odkazují na konkrétní adresové buňky paměti RAM). Převod mezi virtuální a fyzickou adresou je zajišťován samotným procesorem v MMU (je nutná hardwarová podpora) nebo samostatným obvodem.²



- Umožňuje sdílení paměti (operačním systémem)
- Vzájemná ochrana programů (v současnosti je důležitější ochrana dat než využití principu lokality), tzn. to aby jeden program nepřepisoval druhému programu jeho data a tak.
- Každý běžící program pracuje se **svým** virtuálním adresním prostorem

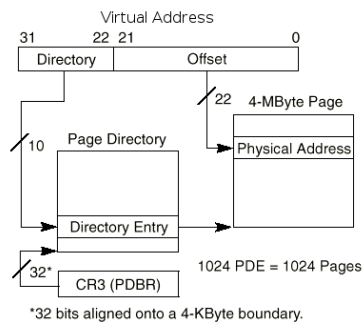
Existují dvě základní metody implementace virtuální paměti – stránkování a segmentace.

Stránkování

Při stránkování je paměť rozdělena na větší úseky stejné velikosti, které se nazývají stránky. Správa virtuální paměti rozhoduje samostatně o tom, která paměťová stránka bude zavedena do vnitřní paměti a která bude odložena do odkládacího prostoru (swapu).

Podporované všemi velkými CPU a OS, jednorozměrný VAP (virtuální adresní prostor).

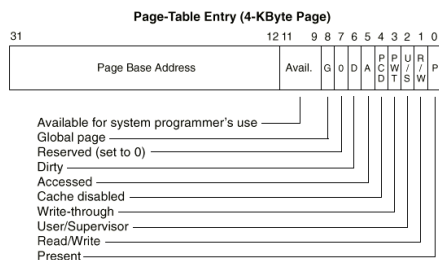
- VAP rozdělen na stránky (velikost je mocnina 2), FAP na rámce (úseky stejné délky)
- **převod stránkovací tabulkou** - každý proces má svojí, příznak existence mapování (v.stránka není v FAP → událost "výpadek stránky" → synchronní přerušení) umístěna v fyzické paměti



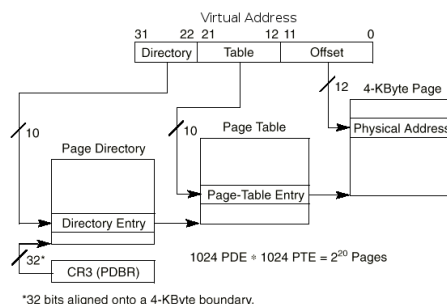
- umožňuje *oddělené VAP* i *sdílenou paměť* - mapování virtuální stránky 2 procesů na jednu fyzickou
- OS mění tabulky stránek změnou PTBR (Page Table Base Register) - PTBR obsahuje básovou adresu tabulky stránek procesu

²šlo by to bez HW podpory? Jistě že ano VM to tak dělají, nicméně rychlost není nijak osňující, proto se do nových strojů už přidává jejich HW podpora (neplácám?!).

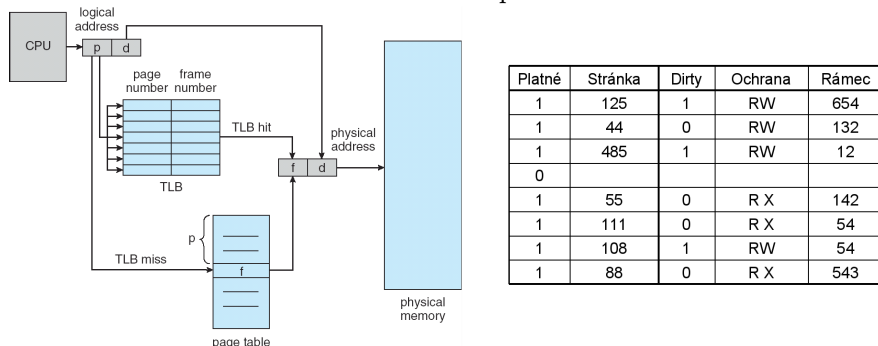
- Příklad: položka stránkovací tabulky Intel IA32 (= x86) → její struktura je závislá na architektuře CPU



- **víceúrovňové stránkování** (např. kvůli velikosti - jedna tabulka je už moc velká => pomalá)

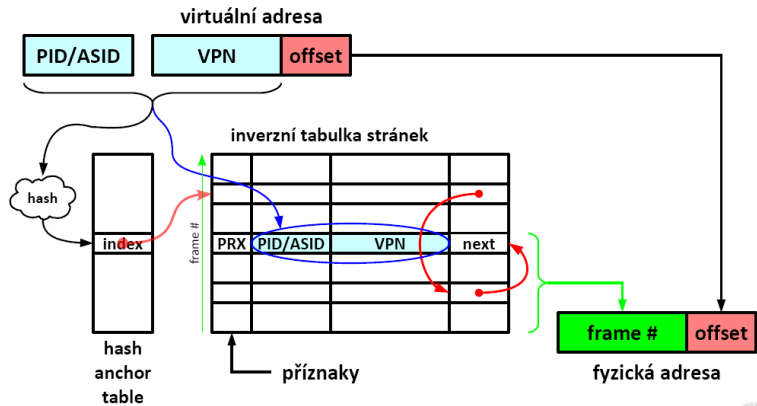


- **TLB (Translation Lookaside Buffer)** - asociativní paměť sloužící na rychlé mapování virtuální stránky na fyzickou, vyhledává se v ní paralelně, typicky má 128-256 položek, využívá princip prostorové lokality programů (většina programů provádí velký počet přístupů k malému počtu stránek) umísťuje většinou v L1 nebo L2 cache na procesoru



...**0-úrovňové stránkování** - procesor hledá pouze TLB, zbytek řeší OS (oblíbené u 64-bitových CPU - UltraSPARC III)

- **inverzní stránkování** (např. když FAP je menší než VAP, 64-bitové CPU - IA-64 = UltraSPARC, PowerPC) - inverzní stránkovací tabulka (IPT) nad rámci (nikoliv stránkami) společná pro všechny procesy, pro vyhledávání se používá hashovací tabulka



Akce vykonávané při výpadku stránky:

- výjimka procesoru
- uložit stav CPU (kontext)
- zjistit VA
- kontrola platnosti adresy a práv
- nalezení vhodného rámce
- zrušit mapování na nalezený rámec
- pokud je vyhazovaný rámec vyhazován, spustit ukládání na disk
- načíst z disku požadovanou stránku do rámce
- zavést mapování
- obnovit kontext

Při implementaci stránkování je nutno brát v úvahu:

- *znovuspuštění instrukce* — je potřeba aby procesor po výpadku zkusil přístup do paměti znova. dnes umí všechny CPU, např. 68xxx - problémy (přerušeni v půlce instrukce)
- *sdílení stránek* — jednomu rámci odp. víc stránek → pokud s ním něco dělám, týká se to všech stránek! musím vše ost. odmapovat. musím si pamatovat mapování pro každý rámec - obrácené tabulky.
- *velikost stránek*
 - velké stránky → fragmentace
 - malé stránky → mnoho registrů, zvyšuje cenu výpočtů a zpomaluje chod
 - optimum 1-4kB
- *odstranění položky z TLB při rušení mapování* — nestačí změnit tabulky, musí se vyhodit i z TLB (kde to může, ale nemusí být). problém - u multiprocesorů má každá CPU vlastní TLB, tabulky jsou sdílené → CPU při rušení mapování musí poslat interrupt s rozkazem ke smazání všem (i sobě), počkat na potvrzení akce od všech.

Příklad Uvažujte procesor, který podporuje stránkování, má dvouúrovňové stránkovací tabulky, velikost virtuální i fyzické adresy 32 bitu, velikost stránky 4 kB. Nakreslete formát stránkovací tabulky (položky potřebné pro překlad adresy i typické další příznakové bity, nezadané detaily rozumne zvolte) a v něm ilustруйте, jak se prelozi virtuální adresa 12345678h (nezadané konstanty tvorící konkrétní obsah tabulky opet rozumne zvolte).
Pozn.: h nakonci znamená že je číslo v hex (assembler)

Algoritmy pro výměnu stránek (výběr obětí)

- **Optimální stránka** (v okamžiku výpadku stránky vybírám stránku, na níž se přistoupí za největší počet instrukcí) - nelze implementovat
- **NRU** (Not Recently Used) - každá stránka má příznaky Accessed a Dirty (typicky implementovatelné v HW, možno simulovat SW); jednou za čas se smažou všechna A; při výpadku rozdělím stránky podle A,D a vyberu stránku z nejnižší (0,1..4) neprázdné třídy:

	A	D
0	0	0
1	0	1
2	1	0
3	1	1

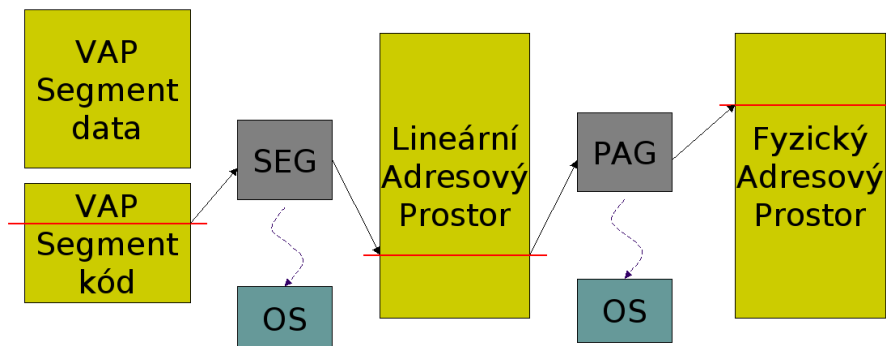
- **FIFO** - vyhodit nejdéle namapovanou stránku - vykazuje anomálie - Belady (zvětšení počtu výpadků stránky, když zvýšíme počet stránek v paměti), druhá šance (úprava FIFO; pokud A=1, zařadím na konec FIFO... nevykazuje anomálie)
- **Hodiny** - modifikace druhé šance: kruhový zoznam stránek + iterátor na ukazující na nejstarší stránku v zoznamu. Při výpadku (a neexistenci volého rámce) se zjistí, jestli má *iterátor nastavený příznak Accessed. Jestli ne, tato stránka bude nahrazena - v opačném případě se Accessed příznak zruší a iterátor++. Toto se opakuje, dokud nedojde k výměně...
- **LRU** (Least Recently Used) - často používané stránky v posledním krátkém časovém úseku budou znovu použity, čítač použití stránek, možné implementovat v HW
- **NFU** (Not Frequently Used) - SW simulace LRU, SW čítač ke každé stránce; jednou za čas projdu všechna A a přičtu je k odpovídajícím čítačům; vybírám stránku s nejnižším čítačem; nezapomíná - je možná modifikace se stárnutím čítače

Segmentace

dnes pouze Intel IA-32, dvojrozměrný VAP

- rozdělení programu na segmenty (napr. podle částí s různými vlastnostmi - kód, data, zásobníky...), různé délky segmentů, které můžou měnit svoji délku za běhu
- VAP dvourozměrný (segment, offset), FAP jednorozměrný (vyzerá jako při spojitém přidělování paměti)
- segmentová převodní tabulka (VA se skládá ze dvou částí S:D, v tabulce se najde adresa segmentu S...k této adrese se poté přičte D, co je umístění adresy v FA), příznak existence mapování
- při výpadku je nutné měnit celý segment (ty mohou být velké), je možné segmenty sesypat - ale nelze mít segment větší než FAP

Segmentaci je možné kombinovat se stránkováním (odstraňuje nevýhody segmentace, neprovádí se výpadky segmentů):



Report (Bednárek)

Třeba mě překvapila Bednářova otázka u jednoúrovňového stránkování, když se zeptal, co z toho dělá OS a co procesor (jako co je děláno hardwareově a co softwareově).

Report (Bulej)

Strankovací tabulku má každý proces vlastní -ž ochrana paměti, nemůže přistoupit na cizí stránky (možná že to v materiálech ke statnicím je, ale já to z nich nepochopil...)

Report (Skopal)

Nejdřív jsem popsal k čemu to je a potom princip. Chtěl popsat postup toho co se děje, když se hledá nějaký pointer. Co dělá HW, co OS. Pak se zeptal jestli by šlo udelat stránkování bez HW podpory (což rozumně nejde, muselo by se to řešit i v prekladacích a bylo by to neefektivní). Pak se zeptal na algoritmy vyhazování stránek. Popsal jsem FIFO a NRU a to mu stačilo. Na segmentaci nastěslo nedoslo. Celkově velmi příjemné zkoušení. V zásadě se spokojil s principy a nestouřal moc do detailů.

Report (Kofron)

klasika, proč, kde, ako ... proč to funguje, čo sa robí pri výpadku stránky, proč dvě instance jednoho programu nelezou do kapsy až když pracují s rovnakými virtuálními adresami (každý má vlastní str. tabulku), tvar adresy, převody...

každý proces má vlastní tabulku, její adresa v registru

5.10 Systémy souborů, adresářové struktury

Definice (*soubor*)

Soubor je pojmenovaná množina souvisejících informací, která leží v pomocné paměti (na disku).

Soubor je abstrakce, která umožňuje uložit informaci na disk a později ji přečíst. Abstrakce odlišuje uživatele od podrobností práce s disky.

Soubory

- pojmenování souboru (umožňuje uživateli přístup k jeho datům; přesná pravidla pojmenování určuje OS - malá vs. velká písmenka, speciální znaky, délka jména, přípony a jejich význam)
- atributy souborů (opět určuje OS) - jméno, typ, umístění, velikost, ochrana, časy, vlastník, ...
- struktura souborů - sekvence bajtů / sekvence záznamů / strom
- typy souborů - běžné soubory, adresáře (systémové soubory vytvářející strukturu souborového systému), speciální soubory (znakové/blokové, soft linky)
- přístup
 - **sekvenční** – pohyb pouze vpřed, OS může přednáčítat
 - **náhodný** – možno měnit aktuální pozici
 - **paměťově mapované soubory** – pojmenovaná virtuální paměť, práce se souborem instrukcemi pro práci s pamětí, ušetří se kopírování pamětí; mají i problémy (přesná velikost souboru, zvětšování souboru, velikost souborů)
- volné místo na disku - bitmapa / spojový seznam volných bloků

Uložení souborů

Soubory se ukládají na disk po blocích

- souvislá alokace - souvislý sled bloků
- spojovaná alokace - blok odkazuje na další
- indexová alokace - inode (UNIX)

Adresáře

- zvláštní typ souboru
- operace nad adresáři - hledání souboru / vypsání adresáře / přejmenování, vytvoření, smazání souboru
- kořen, aktuální adresář, absolutní/relativní cesta
- hierarchická struktura
 - *strom* – jednoznačné pojmenování (cesta)
 - *DAG* – víceznačné pojmenování, ale nejsou cykly
 - *obecný graf* – cykly vytváří problém při prohledávání
- implementace adresářů - záznamy pevné velikosti, spojový seznam, B-stromy

Co musí filesystém umět?

musí splňovat 3 věci: *správu souborů* (kde jsou, jak velké), *správu adresářů* (převod jméno ↔ id) (někdy to dělá jiný prostředek, dnes větš. umí FS sám), *správu volného místa*. někdy mohou být i další (odolnost proti výpadkům)

Velikost bloků – blok = nejmenší jednotka pro práci s diskem; disk pracuje s min. 1 sektorem (typicky 512 B) - někdy by pak bylo moc bloků → OS sdruží několik sektorů lineárně vedle sebe = 1 blok. velikost: velké = rychlejší práce, ale vnitřní fragmentace (průměrný soubor má cca pár KB), malé = malá vnitřní fragmentace, větší režie na info o volném místě/

umístění souboru (zabírá víc bloků!), navíc fragmentace souborů → zpomalení. dnes má blok cca 2-4KB.

Linky

- **Hard link** – Na jedna data souboru se odkazuje z různých položek v adresářích (na úrovni FS)
- **Soft link** – Speciální soubor, který obsahuje jméno souboru (na úrovni OS)

MBR

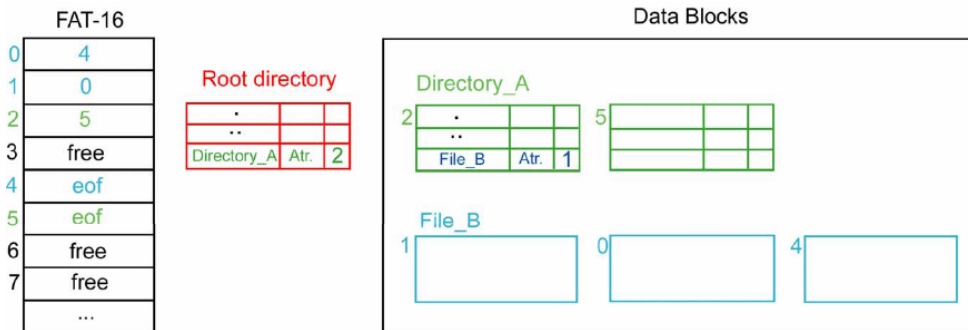
A master boot record (MBR) is a type of boot sector. It consists of a sequence of 512 bytes located at the first sector of a data storage device such as a hard disk. May be used for one or more of the following:

- Holding a partition table which describes the partitions of a storage device. In this context the boot sector may also be known as a partition sector.
- Bootstrapping an operating system. The BIOS built into a PC-compatible computer loads the MBR from the storage device and passes execution to machine code instructions at the beginning of the MBR.
- Uniquely identifying individual disk media, with a 32-bit disk signature, even though it may never be used by the operating system.

FAT

- System souboru FAT rozdeluje disk na dve vyznacne casti - samotnou tabulku FAT (ta je zpravidla ve dvou kopiich) a datovou oblast. Datova oblast je rozdelena na clustery (napriklad po 4096 bajtech) a FAT tabulka ma tolik polozek, kolik ma datova oblast clusteru (1:1).
- **FAT tabulka** – obsahuje cislo dalsiho clusteru v řadě + speciální záznamy (označení end of clusterchain, bad cluster, reserved cluster a free cluster)
- **Alokace souboru** – spojovaná, každý blok ukazuje na další přes FAT tabulku

/Directory_A/File_B



- Kdyz je nejaky cluster volny, v prislusne polozce FAT je 0. Tedy kdyz chci najit volne misto, tak staci najit libovolnou polozku FAT, ktera je 0, odpovidajici cluster pak je volny.

- Adresare i soubory jsou ulozeny stejne. Rozdily mezi adresari a soubory (krom daneho atributu) neexistuji. Z hlediska ulozeni na disku je adresar proste soubor, jeho obsahem jsou adresarove polozky. Vyjimka viz root adresar.
- **Root adresář** – V root adresari, i ve vsech ostatnich adresarich, jsou proste jen za sebou ulozeny polozky. Kazda polozka obsahuje jmeno souboru nebo adresare, ke kteremu se vztahuje, atributy rozlisujici napriklad prave adresare od souboru, delku, prvni cluster, atd.

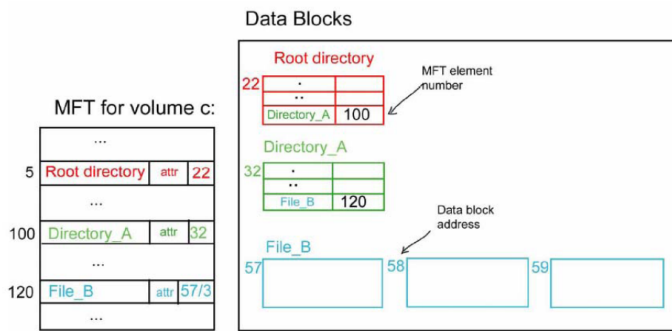
- Root directory má pevnou velikost ve FAT 12/16

- Polozky root adresare, které nejsou použité, jsou označeny jako prázdné (ale poradí patří do root adresare, aby velikost zůstala konstantní). Přidání pak použije některou prázdnou položku. Pokud jsou již všechny položky plné, další nelze přidat.

- **Vyhledávání souboru** – Postupně ... v root adresari se najde první podadresář cesty, v něm se najde druhý a tak dále. (tzn. lineární struktura)
- Adresářová struktura je uložena právě v jednotlivých adresářích. Například, pokud je na disku soubor .TXT, tak v kořenovém adresari bude položka FOO s atributem indikujícím, že se jedná o adresář a s číslem prvního clusteru adresare FOO, rekneme ze 123. V clusteru 123 pak budou položky adresare FOO, mezi nimi bude podobně položka BAR pro adresář BAR a číslem prvního clusteru adresare BAR, rekneme 456. A v clusteru 456 budou položky adresare BAR, mezi kterými bude i položka SOUBOR.TXT ...
- dnes se ní setkáme ještě na flashkách a paměťových kartách
- **nevýhody FAT:**
 - velikost souboru max 4 GB
 - svazky - FAT32 reálně okolo 8TB (32kB clustery), nemá ale ochranu proti fragmentaci
 - práva - None of the various FAT-flavours has facilities for user-based access restrictions.
- <https://d3s.mff.cuni.cz/pipermail/osal/2005-June/000167.html>
- http://en.wikipedia.org/wiki/File_Allocation_Table

NTFS

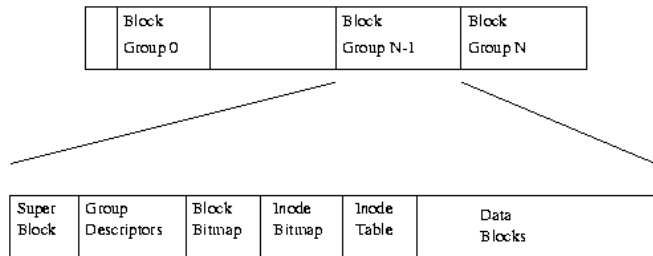
- Zase rozděluje oddíl na dvě části tabulka MFT (jako soubor, má ale přiřazenou prázdnou oblast aby se při růstu nefragmentovala) a datovou oblast.
- **Metafiles** - prvních cca 16 souborů jsou tzv. Metafiles, každý se stará o něco ⇒ flexibilita např. při poškození povrchu
příklady souborů: \$MFT, \$MFTmirr (MFT a záložní kopie uprostřed disku), \$LogFile (žurnalovací soubor), \$. (root directory), \$Bitmap (bitové pole volného místa) atd...
- **Žurnál** – Operace s diskem se provádějí jako transakce, takže např. pokud při zápisu souboru FS zjistí, že cluster je fyz. vadný, celou transakci rollbackuje a pustí ji jinde znovu.
- Další vlastnosti, které má navíc: šifrování, komprese, hardlinky (soubor je fyz. na disku jednou a má víc záznamů v MFT)
- **MFT tabulka** – obdobou FAT, všechna metadata o souborech (jméno, datum, práva) jsou uložena v MFT - umožňuje přidávat řetězce, může obsahovat přímo i malé soubory nebo odkaz na cluster (všechny)
- Vnitřní struktura adresáře se realizuje B+Stromem (lexikograficky setříděný) zase pokud je malý zůstane v MFT pokud je větší je v clusteru a v MFT je jenom kořenová část B+Stromu.



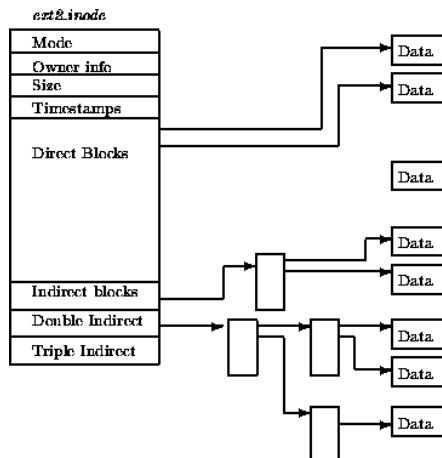
- <http://pages.cs.wisc.edu/~bart/537/lecturenotes/s26.html>
- <http://www.digit-life.com/articles/ntfs/>
- <http://www.pcguides.com/ref/hdd/file/ntfs/archSector-c.html>
- <http://cs.wikipedia.org/wiki/NTFS>
- <http://ixbtlabs.com/articles/ntfs/>

ext2

- Prostor je u ext2 rozdělen do bloků, ty jsou rozděleny do skupin (Block Groups) typicky jeden soubor se drží v jedné skupině (redukce fragmentace). Každá skupina obsahuje kopii superbloku (obsahuje kritické informace pro boot systému) bitmapu bloků, inodes, Inode tabulku a nakonec datové bloky.



- **inode** – každý soubor nebo složka je reprezentována jako inode (v inode tabulce), obsahuje práva, velikost a hlavně pointery na datové bloky (12 pointerů na přímý odkaz a další na stromovou strukturu), složky obsahují list inodes které obsahují



- Proc se porad pouziva - kvuli rychlosti
- Žurnalování zavedeno u ext3
- http://homepage.smc.edu/morgan_david/cs40/analyze-ext2.htm
- <http://www.science.unitn.it/~fiorella/guidelinux/tlk/node95.html>
- <http://www.linux-security.cn/ebooks/ulk3-html/0596005652/understandlk-CHP-18.html>

Plánování pohybu hlav disků

- FCFS (First-Come, First-Served) - žádné plánování, fronta požadavků, jeden za druhým
- SSTF (Shortest Seek Time First) - krajní žádosti mohou "hladovět"
- LOOK (výtah), C-LOOK (circular LOOK) - pohyb jen jedním směrem, na konci otočka

RAID (Redundant Array of Inexpensive Disks)

- JBOD (Just a Bunch of Disks)
- RAID 0 – striping, žádná redundance
- RAID 1 – mirroring, redundance
- RAID 0+1 – mirroring a striping
- RAID 2 – 7-bitový paritní Hammingův kód
- RAID 3 – 1 paritní disk, po bitech na disky
- RAID 4 – 1 paritní disk a striping
- RAID 5 – distribuovaná parita a striping
- RAID 6 – distribuovaná parita – dvojitá P+Q, striping

Report (Galamboš)

inode

Report (Galamboš)

Konkretní soubory system NTFS - tady jsem popletl jak vlastně pracuje FATka, o NTFS jsem měl tak jako povesechne informace, prostě nic moc jsem nevedel, ale zase jsme si popovídali, byly mi vysvětleny mé omyly a nakonec oka. Jinak je pravda, že toho chce docela hodně a dopodrobna, ale když člověk řekne, že prostě k tomuhle víc nesehnal a že podrobnosti prostě neví, pobavi se o tom s Vami a většinou se to da dokupy.

Report (Skopal)

Zkoušel sám p. Skopal a jelikož jsem se FS učil jako jednu z prvních otázek, v návalu dalších informací jsem toho mezitím dost zapomněl. Popsal jsem jeden a půl strany obecnými vlastnostmi FS, co to je soubor, adresář atd. Popsal jsem FAT, NTFS a ext2, a to dost stručně. Obecné vlastnosti ho nezajímaly, hned přešel k FAT a jejím nevýhodám, otázky byly rychlé a dost podrobné, bylo vidět, že to se mnou nebude mít jednoduché. Pak měl otázky na NTFS, co má za spec. soubory, kdeže je v systému implementován B-strom atd. K ext2 jsme se nedostali až na jedinou zmínku, a to je alokace souborů (ve FAT lineární struktura, v ext2 strom). Když položil otázku na B-stromy v NTFS a po méj těžce nejisté odpovědi prohlásil, že mu to stačí a odešel, bylo mi jasné, že tohle nedopadne dobře.

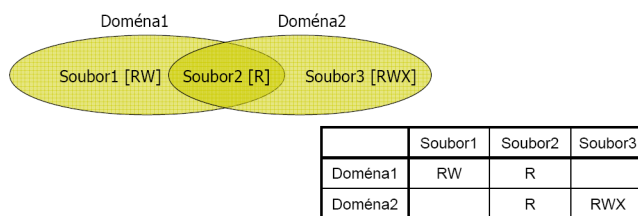
Report (Yaghob)

Konkretní Filesystemy - no jeste pred dvema dny by to byla moje smrt, nastesti sem se na to vcera zameril a nasei si opravdu presne jak funguje FAT, NTFS a ext2. Nakonec z toho byly tri papiry, az jsem na sebe byl pysny U FAT bylo treba napsat, jak se to alokuje, jak vypada ta tabulka, jakou roli ma kor. adresar, jak jsou tam ulozeny adresare, soubory apod. U NTFS jsem popsal vlastnosti ktere to ma navic, jako zurnal, sifrovani a pak rozepsal MFT docela podrobne, zase jak se resi soubory, adresare. Veci jako jak jsou tam ulozeny jednotlivy volume, MBR atd po me nastesti nechtel U ext2 je asi dulezite pochopit jak ten inode funguje, jak je to tam ve skupinach bloku, co je to superblok. Prislo mi, ze hlavni duraz je kladen na to, at se vi, jak jsou tam ulozeny adresare a soubory. Pak prislo par otazek typu, jake jsou omezeni FATky, (velikost souboru, partitiony, ale hlavne se po me chtelo slyset: prava), kde se s tim dnes setkame (flashky, pametove karty) - na ty jsem dosel po vyjmenovani win98, mobilu, zkusil jsem i routery a ind. pocitace a nakonec me uspesne dovedl ke spravne odpovedi U ext2 prislo, proc se to porad jeste pouziva, kdyz je to tak stary FS - jedine co me napadlo byla rychlost - spravne

5.11 Bezpečnost, autentizace, autorizace, přístupová práva³

Definice

- **Ochrana** – s prostředky OS mohou pracovat pouze autorizované procesy
 - **Autorizace** – zjištění oprávněnosti požadavku
 - **Bezpečnost** – zabráňuje neautorizovaný přístup do systému
 - **Přístupové právo** – povolení/zakázání vykonávat nějakou operaci
 - **Doména ochrany** – uchovávání autorizací, množina párů (objekt:práva)
- **ACL (Access Control List)** – ke každému objektu seznam práv pro uživatele/skupiny
- **C-list (Capability List)** – ke každému uživateli/skupině seznam práv pro objekty
- **ACM (Access Control Matrix)** – řádky matice odpovídají uživatelům, sloupce objektům. V políčku daném řádkem a sloupcem je záznam o úrovni oprávnění odpovídajícího uživatele k příslušnému objektu. Přístupová matice je zpravidla velmi velká záležitost, zhusta řídká.



Obrázek 1: Domény ochrany

Bezpečnost

Bezpečnostní modely obecně

První fází tvorby bezpečného IS je volba vhodného bezpečnostního modelu. Základní požadavky bezpečnosti: utajení, integrita, dostupnost, anonymita. Předpokládejme, že umíme rozhodnout, zda danému subjektu poskytnout přístup k požadovanému objektu. Modely poskytují pouze mechanismus pro rozhodování!

- **Jednoúrovňové modely** jsou vhodné pro případy, kdy stačí jednoduché ano/ne rozhodování, zda danému subjektu poskytnout přístup k požadovanému objektu a není nutné pracovat s klasifikací dat.
- **Víceúrovňové modely** - Může existovat několik stupňů senzitivity a "oprávněnosti". Tyto stupně senzitivity se dají použít k algoritmickému rozhodování o přístupu daného subjektu k cílovému objektu, ale také k řízení zacházení s objekty. Víceúrovňový systém "rozumí" senzitivitě dat a chápe, že s nimi musí zacházet v souladu s požadavky kladenými na daný stupeň senzitivity. Rozhodnutí o přístupu pak nezahrnuje pouze prověření žadatele, ale též klasifikaci prostředí, ze kterého je přístup požadován.

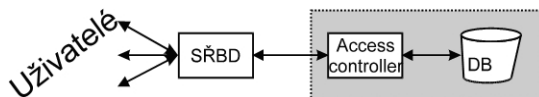
³z přednášek ZOS(Yaghob) a OI1(Beneš)

Bezpečnost fyzické přenosové vrstvy

Bezpečnost je do určité míry závislá na použitém přenosovém médiu. útok proti komunikačním linkám může být pasivní (pouze odposlech), nebo aktivní (vkládání dalších informací do komunikace).

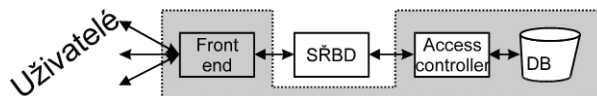
Víceúrovňová bezpečnost v DB⁴

- **partitioning** - Databáze je rozdělena dle stupně citlivosti informací na několik subdatabází, což vede ke zvýšení redundance s následnou ztíženou aktualizací a neřeší problém nutnosti současného přístupu k objektům s různým stupněm utajení.
- **šifrování** - Senzitivní data jsou chráněna šifrováním před náhodným vyzrazením. Zná-li útočník doménu daného atributu, může snadno provést chosen plaintext attack (utocník může ukladat plaintexty podle svého vyberu a prohlížet si ciphertexty). Těžko totiž někoho zbavíme znalosti šifrovacího klíče. řešením je používat jiný klíč pro každý záznam, což je však poměrně náročné. V každém případě nutnost neustálého dešifrování snižuje výkon systému.
- **Integrity lock** - Každá položka v databázi se skládá ze tří částí: $\langle \text{vlastnídata} : \text{klasifikace} : \text{checksum} \rangle$. Vlastní data jsou uložena v otevřené formě. Klasifikace musí být nepadělatelná, nepřenositelná a skrytá, tak aby útočník nemohl vytvořit, okopírovat ani zjistit klasifikaci daného objektu. Checksum zajišťuje svázání klasifikace s daty a integritu vlastních dat. Model byl navržen jako doplněk (access controller) komerčního SŘBD, který měl zajistit bezpečnost celého systému. šedá oblast na obrázku vyznačuje bezpečnostní perimetr systému. Access controller nevidí na výstup databáze a není schopen zajistit, na výstupu označovala data stupněm senzitivity.



Obrázek 2: Access Controller

- **Spolehlivý front-end (guard)** - Systém je opět zamýšlen jako doplněk komerčních SŘBD, které nemají implementovanou bezpečnost. Uživatel se autentizuje spolehlivému front-endu, který od něho přebírá dotazy, provádí kontrolu autorizace uživatele pro požadovaná data, předává dotazy k vyřízení SŘBD a na závěr provádí testy integrity a klasifikace výsledků před předáním uživateli. SŘBD přistupuje k datům prostřednictvím spolehlivého access controlleru.



Obrázek 3: Spolehlivý front-end

- **Commutative Filter** – Jde o proces, který přebírá úlohu rozhraní mezi uživatelem a SŘBD. Filtr přijímá uživatelské dotazy, provádí jejich přeformulování a upravené dotazy posílá SŘBD k vyřízení. Z výsledků, které SŘBD vrátí, odstraní data, ke kterým uživatel nemá přístupová práva a takto upravené

⁴ zdroj: vypracované otázky na zkoušku z OI1

výsledky předává uživateli. Filtř je možno použít k ochraně na úrovni záznamů, atributů a jednotlivých položek. V rámci přeformulování dotazu může např. vkládat další podmínky do dotazu, které zajistí, že výsledek dotazu závisí jen na informacích, ke kterým má uživatel přístup.

- **View** - Pohled je část databáze, obsahující pouze data, ke kterým má daný uživatel přístup. Pohled může obsahovat i záznamy nebo atributy, které se v původní databázi nevyskytují a vznikly nějakou funkcí z informací původní databáze. Pohled je generován dynamicky, promítají se tedy do něho změny původní DB. Uživatel klade dotazy pouze proti svému pohledu - nemůže dojít ke kompromitaci informací, ke kterým nemá přístup. Záznam / atribut původní databáze je součástí pohledu, pokud alespoň jedna položka z tohoto záznamu / atributu je pro uživatele viditelná, ostatní položky v tomto jsou označeny za nedefinované. Uživatel při formulování dotazu může používat pouze omezenou sadu povolených funkcí. Tato metoda je již návrhem směřujícím k vytvoření bezpečného SŘBD.

Autentizace

Identifikace něčím, co uživatel ví, má nebo je.

• Hesla

- slovníkový útok (80–90% hesel je jednoduchých), hrubá síla
- vynucování délky a složitosti hesla

- **Model otázka/odpověď** (challenge-response) – např. autentizace počítačů. Počítač, který se chce autentizovat obdrží náhodný dotaz, který zpracuje (např. zašifruje tajným klíčem) a odešle výsledek. Výsledek je ověřen a pokud je správný, autentizace je uskutečněna.
- **Fyzický objekt** – smartcards, USB klíče (certifikáty)
- **Biometrika** – otisky prstů, rohovka, hlas

Autentizace v prostředí databáze

Každý, komu je povolen přístup k databázi, musí být pozitivně identifikován. databáze potřebuje přesně vědět, komu odpovídá. Protože však zpravidla běží jako uživatelský proces, nemá spolehlivé spojení s jádrem OS a tedy musí provádět vlastní autentizaci.

Autentizace v síti

Protože síťové prostředí zpravidla není považováno za bezpečné, je třeba využívat autentizační mechanismy odolné vůči odposlechu, resp. aktivním útokům. často bývá žádoucí řešit jednotné přihlášení (single sign on). S procesem integrace autentizačních mechanismů souvisí nutnost zavedení centrální správy uživatelů nebo alespoň synchronizace záznamů o uživateli.

Autorizace

Existují různé úrovně ochrany objektu:

1. **Žádná ochrana** - Je nutná alespoň samovolná časová separace procesů.
2. **Izolace** - Procesy o sobě vůbec neví a systém zajišťuje ukrytí objektů před ostatními procesy.

3. **Sdílení všeho nebo nic** - Vlastník objektu deklaruje, zda je objekt public nebo private (tedy jen pro nebo).
4. **Sdílení s omezenými přístupy** - OS testuje oprávněnost každého přístupu k objektu. U subjektu i objektu existuje záznam, zda má subjekt právo přístupu k objektu.
5. **Sdílení podle způsobilosti** - rozšíření předchozího - Oprávnění dynamicky závisí na aktuálním kontextu.
6. **Limitované použití objektů** - Kromě oprávnění přístupu specifikujeme, jaké operace smí subjekt s objektem provádět.

TODO: přístupová práva ??? Ochrana informace I.

5.14 Spojované a nespojované služby, spolehlivost, zabezpečení protokolu

Spojované a nespojované služby

Spojovaná obě strany musí navázat spojení, které je pak potřeba ukončit. Jde o stavovou komunikaci a přechody musí být koordinované. Pro spojení je nalezena jedna cesta po které komunikace probíhá a mohou ji být vyhrazeny zdroje. Potřeba ošetřit nestandardní situace (výpadek spojení). Zachovává pořadí – díky jedné cestě. Každé spojení má své ID.

Nespojovaná Komunikující strany o sobě neví. Komunikuje se pomocí zasílání zpráv – datagramů a cesta je hledána pro každý datagram znovu, tj není žádná pevně vytyčena. Každý datagram musí nést plnou adresu příjemce. Je bezstavová. Neřeší se nestandardní situace a pokračuje se v přenosu. Nezachovává pořadí, přenos jednotlivých bloků je vzájemně nezávislý, každý jde jinou cestou.

Spolehlivost

Přenosy nejsou ideální, může dojít k poškození, kdo se pak má starat o nápravu?

Spolehlivá přenosová služba O napravení se stará ten kdo data přenáší, musí rozpoznat chybu a vyžádat si nový přenos (opravu)

Nespolehlivá přenosová služba Kdo přenáší se o data nestará a chybná prostě zahodí a přenáší dál. Zajištění spolehlivosti vyžaduje režiji a ruší pravidelnost doručování dat, také není nikdy absolutní. Někomu vadí víc horší pravidelnost než chyba v datech (obraz a zvuk).

Jaké jsou možnosti zajištění spolehlivosti (v závislosti na dostupnosti zpětné vazby)?

Može byť realizované na ktorejkoľvek vrstve okrem fyzickej. Princíp a spôsob realizácie je v zásade rovnaký na všetkých vrstvách.

Podmienkou je rozpoznat, že doslo k nejakej chybe pri prenose.

Pri nespoľahlivom prenose, sa neda robiť nič.

Pri spoľahlivom sa postarať o nápravu. **Možnosti:**

- použitie samoopravných kódov, napríklad Hammingove kódy, problémom je veľká redundancia, ktorá zvyšuje objem prenášaných dát, používa sa výnimočne

- pomocou potvrdzovania: príjemca si nechá znovu zaslať poškodené dáta, podmienkou je existencia spätnej väzby (aspoň polovičný duplex, aby príjemca mohol kontaktovať odosielateľa).

Jak se používá parita a kontrolní součet pro detekci chyb při přenosech?

Parita:

- **Paritný bit:** bit pridaný navyše k dátovým bitom. Súda parita (paritný bit je nastavený tak, aby celkový počet 1 bol sudý), liché parita (1 lichý), jedničková parita (paritný bit pevne nastavený na 1, nemá zabezpečovací efekt), nulová parita (nastavený na 0).

- **Prírodná parita:** po jednotlivých bajtoch/slovách, informácie o tom, ktorý bajt je poškodený je nadbytočná, aj tak sa posiela rovnako celý blok (ramec, pákeť).

- **Podelna parita:** parita zo vsetkych rovnolahlých bitov vsetkych bytov/slov

Kontrolny sucet: jednotlivé byty/slova/dvojslova tvoriace prenasany blok sa interpretuju ako cisla a scitaju sa, vysledny sucet sa pouzije ako zabezpečovací údaj (obvykle sa pouzije iba cast suctu, napr nizsi byte alebo nizsie slovo).

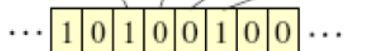
Alternativa: miesto suctu sa pocita XOR jednotlivých bitov.

Je ucinnejsi ako parita, ale stale je miera zabezpečenia nizka.

Jak se používá CRC pro detekci chyb při přenosech?

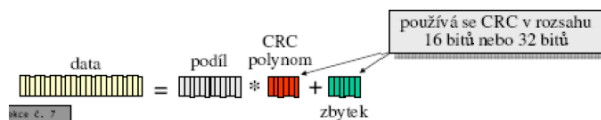
CRC = Cyclic Redundancy Check

Postupnosť bitu, tvoriaca blok dat, je interpretovana ako polynom, polynom nad telesom charakteristiky 2, kde bity su jeho koeficienty.

$$\dots + 1 \cdot x^{14} + 0 \cdot x^{13} + 0 \cdot x^{12} + 1 \cdot x^{11} + \dots$$


Tento polynom je vydeleny iným polynomom, výsledkom je podiel a zvyšok, v roli zabezpečenia sa pouzije zvyšok po delení charakteristickým polynomom.

Schopnosti detekcie su vynikajúce: všetky shluky chýb s lichým počtom bitov, všetky shluky chýb do veľkosti n bitu, kde n je stupeň charakteristického polynomu, všetky shluky chýb veľkosti $\geq n+1$ s pravdepodobnosťou 99,999



Spolehlivosť CRC kódov sa opiera o výsledky z algebry, samotný výpočet je veľmi jednoduchý a môže byť ľahko implementovaný v HW, pomocou XOR hradíel a posuvných registrov.

Jaký je princip potvrzování? Jak funguje jednotlivé a kontinuální potvrzování?

Ide o obecnější mechanizmus, ktorý slúži viac účelom súčasne: 1. zaistenie spoľahlivosti

(umožňuje, aby si prijímateľ vyžiadal opakované zasielanie poškodeného rámca), 2. riadenie toku (aby prijímateľ mohol regulovať tempo, akým odosielať posielať dáta).

Sposoby:

- kladne a záporne potvrdzovanie: potvrdzujú sa spravy, resp chybné prijaté bloky
- jednotlivé a kontinuálne potvrdzovania: podľa toho, či odosielať vždy čaka na potvrdenie alebo odosiela do fronty.
- Samostatne a nesamostatne potvrdzovanie: či potvrdenie cestuje ako samostatný rámec/paket, alebo je vnorené do dátového paketu.
- Metoda okienka

Jednotlive potvrdzovanie: StopWait ARQ

- ide o samostatne jednotlivé potvrzovanie, potvrdenie je prenasane ako samostatny (riadaci) blok, potvrdzovany je kazdy jeden paket (kladne, zaporne, timeout)
- pribeh: odosielatel odosle datovy ramec a caka na jeho potvrdenie (kladne, zaporne), dalsi ramec neodosiela, prijemca odosle potvrdenie, podla druhu potvrdenia odosielatel bud odosle dalsi ramec alebo opakuje prenos, timeout interpretuje ako zapornu odpoved
- jednoduchá a priamociara interpretácia, charakter prenosu čisto poloduplexný, napr. protokoly IPX/SPX
- má zmysel v LAN (kratka odozva), nie WAN (zpozdění veľke)

Kontinualne potvrzovanie: continuous ARQ

- **idea:** odosielatel bude vysielat datove ramce dopredu, a prislusne potvrdenia prijimat priebezne, s urcítym zpozděním
- ak dostane zapornu odpoved: **1. selektivne opakovanie:** odosle iba ramec, ktorý sa poškodil (prijimatel musí ukladat do bufferu, narocne hospodarenie s pamatou), **2. navrat spat:** riesi

Jaký je rozdiel medzi samostatným a nesamostatným potvrzovaním?

Jak funguje piggybacking?

Samostatne: potvrdenie je prenasane ako samostatny ramec specialneho typu, spojené s relatívne vysokou reziou, samostatne potvrdenie je male, obale je veľky

Nesamostatne: potvrdenie je zasielane ako súčasť datových ramcov, prenasanych v opacnom smere, ktoré sú potvrdzovane, tzv. **piggybacking**

Zabezpečení protokolu

Jaká je podstata sítě VPN (Virtual Private Network)?

Samostatná podsíť jiné sítě (věřejné datové sítě). Z pohledu uživatele jde o samostatnou síť. Uživatel chce mít vlastní síť ale nevyplatí se mu jí vybudovat. Samostatný adresový prostor, přístup k uzlům mimo VPN je jen přes bránu.

Ekonomický efekt: lacinejší

Praktičnost: jednoduchá údržba a efekt vlastní sítě.

Bezpečnost: poskytují určitou ochranu

Spojení poboček firmy přes internet do VPN, takového pobočkové sítě pak splývají do jednoho logického celku. Připojení vzdáleného uživatele do firemní sítě.

Jaké bezpečností funkce jsou schopny zabezpečit sítě VPN?

Funkce a služby: identifikace a autentizace uživatele. Takovýto uživatel se pak může volně pohybovat po VPN. Zajištění důvěrnosti – šifrování a zajištění integrity – nelze komunikaci neoprávněně pozměnit.

Jak je v TCP/IP řešena bezpečnost (a zabezpečení)?

Zabezpečení si musí každá aplikace zajistit sama (na aplikační úrovni). Přenos. Infrastruktura je tak jednodušší rychlejší a lacinější.

V ISO/OSI to řeší relační vrstva.

Report (Galambos)

Chtel vedet, jak vypada navazovani spojeni, v jake vrstve se resi zabezpeceni a takovy ruzny nesmysly, nakonec to byla pry horsi dvojka.

Report (Peterka)

Zajímal ho především způsob jakým lze spolehlivosti dosáhnout, konkrétní metody - tedy samoopravné kódy, CRC a kontrolní součty - a jejich použití v konkrétních případech. Dále se také ptal na rozdíl mezi jednotlivým a kontinuálním potvrzováním - v jakých situacích lze resp. nelze použít - a piggybacking.

V pohode, udelala se z toho takova lehka prochazka po lehce pribuznych tematech a dostali jsme se i k tomu, kdo muze za fragmentaci